

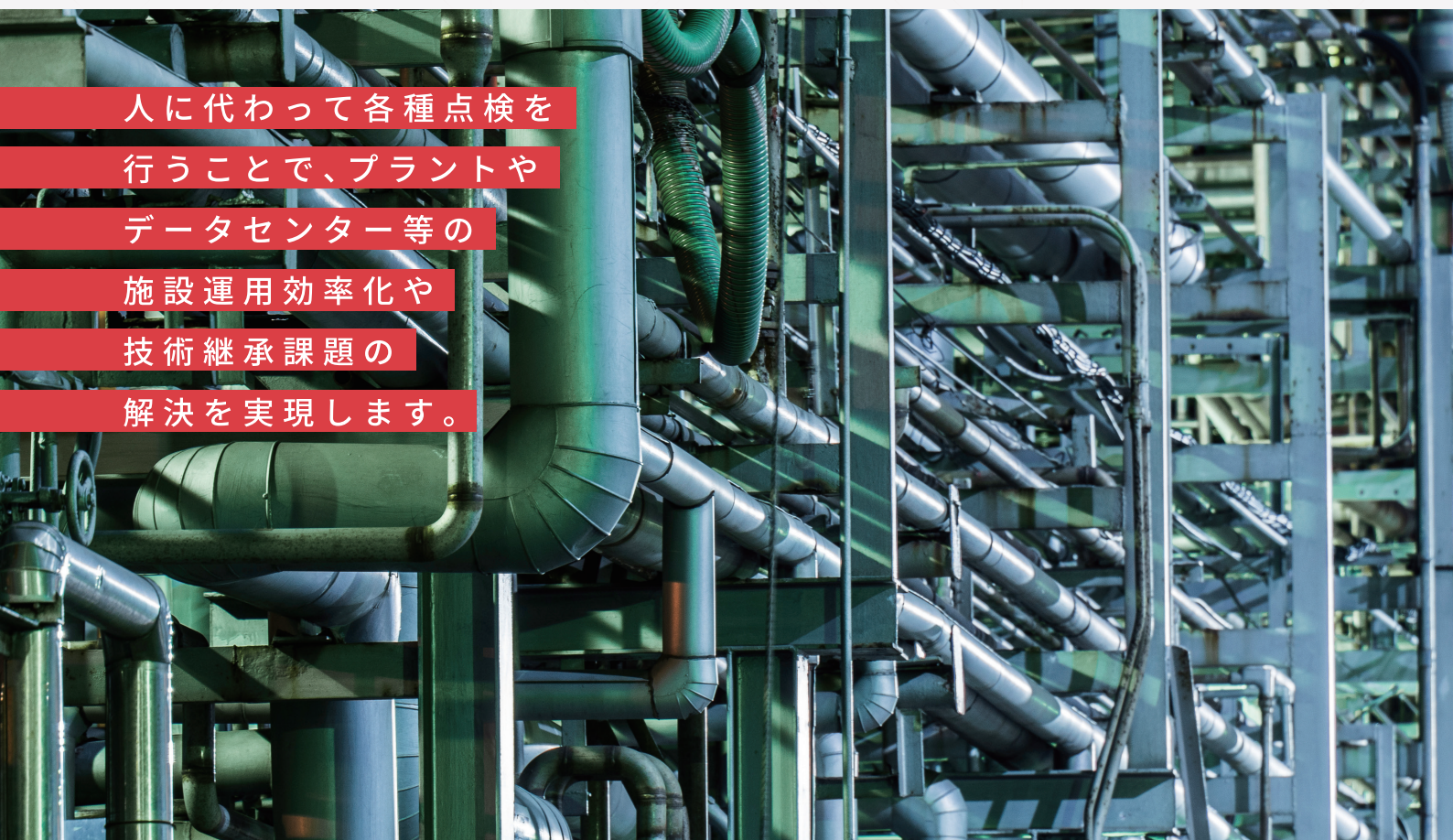


HSR

HBA SMART ROBOT [INSPECTION]

巡視点検 ロボットソリューション

人に代わって各種点検を行うことで、プラントやデータセンター等の施設運用効率化や技術継承課題の解決を実現します。



点検ロボットが自動で目的地へ走行。
アームを対象物へ伸ばし、センサでデータを収集します。



自動巡視で人手不足解消

初期設定後は自動で巡視して点検を行います。時間がかかる作業も、深夜帯の作業もお任せください。



点検データの蓄積・分析で
運用効率化・技術継承

点検データが蓄積されるので、作業ノウハウ等の共有に役立ちます。



遠隔操作で有事の際も安心

遠隔操作が可能なので、立ち入り制限区域外からの点検や、出先からの操作が可能です。



カスタマイズで
各種計器対応

搭載するセンサをカスタマイズすることで、アナログメータ認識や油漏れ検知などにも対応します。

HSR INSPECTIONのできること

自動巡視機能

01

点検対象の設備・機器を
巡視順に記載したシナリオに従い
自動で巡視点検を実施

02

警告音鳴動や
特殊動作(10m直進する等)も
シナリオとして記載可能

03

取得したデータを自動で
データ管理システムへ連携

データ管理・表示機能

01

点検データを一覧上に表示
(静止画データは一覧上にサムネイル表示)

02

日付(期間)や点検箇所を
指定して
データを絞り込み表示

03

静止画・動画の再生

04

音声データの波形(dB)及び
FFT解析結果を表示

遠隔操作機能

01

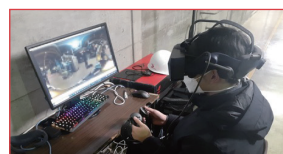
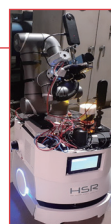
パン・チルトカメラの
リアルタイム映像表示

02

アーム取付カメラの
リアルタイム映像表示

03

USBコントローラー
によるロボット走行
アーム操作



ローカル5G下での
360度VRカメラ活用による
遠隔操作検証の様子 ※オプション

分析機能 ※オプション

01

アナログメータを認識し
値の読取り

02

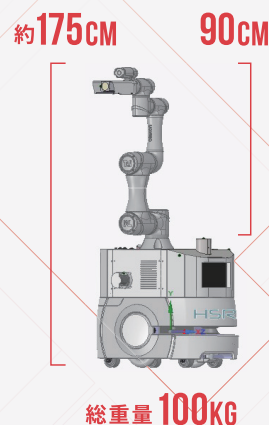
指定箇所の
油漏れ有無の認識

03

AIによる異常音検知

HSR INSPECTIONの主な仕様

大項目	小項目	仕様
移動性能	段差乗越え	10mmまでの段差乗り越えが可能
	溝(幅)	10mmまでの溝幅を許容
	傾斜	勾配4°までの傾斜で走行可能
	最大速度	最大4.9km/h
	最大稼働時間	8時間
移動性能	周辺温度・湿度	温度:5~40℃ 湿度:5~85%
収集データ	静止画	4Kカメラによる撮影
	動画	最大15分までの4K撮影(MP4形式)
	音声	最大30分までの録音(WAV形式)
遠隔操作	リアルタイム映像	走行部設置のパン・チルトカメラ、アーム設置のカメラからのリアルタイム映像を確認可能
	リモートコントロール	USBコントローラーまたはPCキーボードで 走行部:前進・更新・回転 アーム:高さ・先端の上下左右回転を操作可能



株式会社HBA



hba-robot@hba.co.jp



https://www.hba.co.jp

| プロセス統括本部 |

〒060-0004 札幌市中央区北4条西7丁目1-5 NCO札幌ホワイトビル7F TEL(011)231-8302 FAX(011)241-1526

●記載の内容は、2023年10月現在のものです。●技術改善等により、予告なく変更する場合がございますのであらかじめご了承ください。
●記載の会社名、商品名は各社の商標、または登録商標です。●記載内容に関するお問い合わせおよびサポートは、日本国内限定とさせていただきます。

